

Alumno: Especialidad:

Profesor con quien cursó:..... Mes y año de firma TP:

Corrector	1	2			3		4			Calificación
		a	b	c	a	b	a	b	c	

Calificación Final:

Ejercicio 1: Demostrar que $\forall \vec{a}, \forall \vec{b}, \forall \vec{c} \in \mathbf{R}^3$ el conjunto de vectores

$$\{\vec{v}_1 = \vec{a} - \vec{b}; \vec{v}_2 = \vec{b} - \vec{c}; \vec{v}_3 = \vec{c} - \vec{a}\}$$

es linealmente dependiente, utilizando producto mixto. Indicar las propiedades usadas.

Ejercicio 2: Dados

$$r_1 \equiv \begin{cases} x = 1 - t \\ y = -1 + kt, \quad t \in \mathbf{R}; \quad r_2 \equiv (x, y, z) = \lambda(1, 0, -1), \quad \lambda \in \mathbf{R}; \quad w \equiv x + y + z = 0, \\ z = 0 \end{cases}$$

- a) hallar el valor de k para que r_1 sea un subespacio de \mathbf{R}^3 .
- b) Demostrar que w constituye un subespacio.
- c) Analizar y justificar la validez de las siguientes proposiciones:
 - c.1) Para el valor de k en obtenido a), $r_1 \cap r_2 = \emptyset$.
 - c.2) $r_2 \subset w$.
 - c.3) $\dim(r_2 \cap w) = 1$.

Ejercicio 3:

- a) Sea A una matriz 3×3 de columnas $C_1, C_2,$ y C_3 . Sea B la matriz de columnas $C_1 + C_2, 2C_1 + 3C_3$ y C_2 . Calcular el determinante de B en función del de A .
- b) Demostrar que si A^{-1} es la matriz inversa de $A \in \mathbf{R}^{n \times n} \Rightarrow \det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$.

Ejercicio 4: Sea la transformación $f: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ definida por $f(x, y, z) = (-y, -x, 0)$.

- a) Demostrar que f es una transformación lineal y hallar la matriz A asociada a f . Dar una interpretación geométrica de la transformación.
- b) Hallar el núcleo y la imagen de f , mencionando para cada uno de estos subespacios la dimensión y dar una base ortonormal de los mismos.
- c) Calcular los autovalores y los autovectores asociados con f . ¿Es A diagonalizable? Justificar.