

#### Estudio de Controles de Paso de Pala para Generador Eólico de Baja Potencia

### UTN Facultad Regional Haedo Grupo GESE

de Villaflor Alejandro Blas<sup>1</sup>, Bufanio Ruben<sup>2</sup>, Ruscio Juan Pablo<sup>3</sup>, Rubido Javier<sup>4</sup>, Stortoni Carlos<sup>5</sup>, Garbuglia Hugo<sup>6</sup>, Bracco Ramiro<sup>7</sup>, Zitelli Pablo<sup>8</sup>
Paris 532, Haedo, Bs. As. 1706.

devillab@speedy.com.ar, <sup>2</sup> ruben.bufanio@speedy.com.ar <sup>3</sup> jpruscio@hotmail.com,

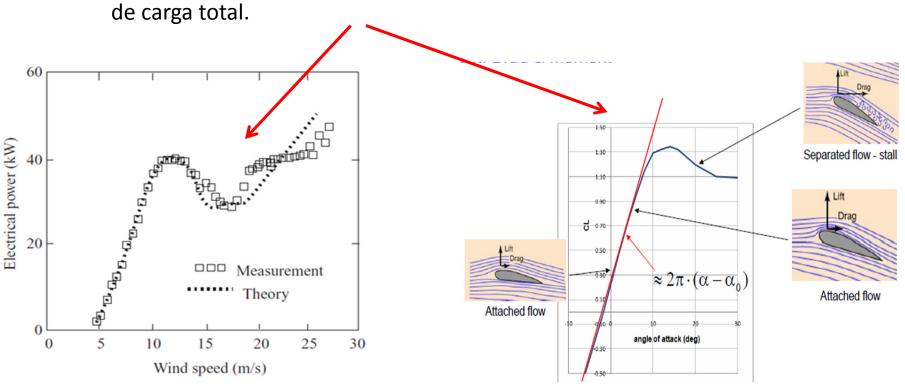
<sup>4</sup>javierrubido@yahoo.com.ar, <sup>5</sup>damy16@hotmail.com, <sup>6</sup>hugogar@ciudad.com.ar,

<sup>7</sup>ramiro.bracco@gmail.com, <sup>8</sup>zitelli.pablo@gmail.com

#### > Objetivo y Propuestas de Trabajo

#### Objetivo:

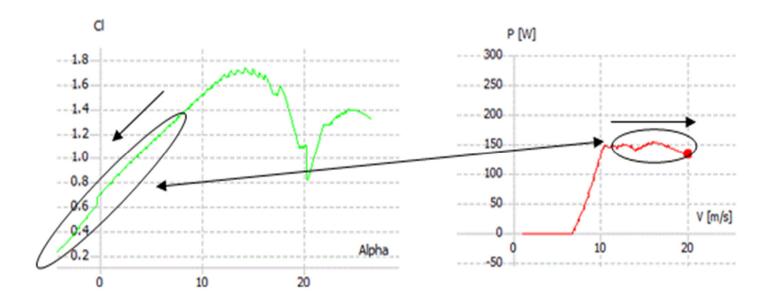
• Mejorar desempeño, del aerogenerador de baja potencia, en zona de trabajo



Fuente: T. Burton (2001), Wind Energy Handbook

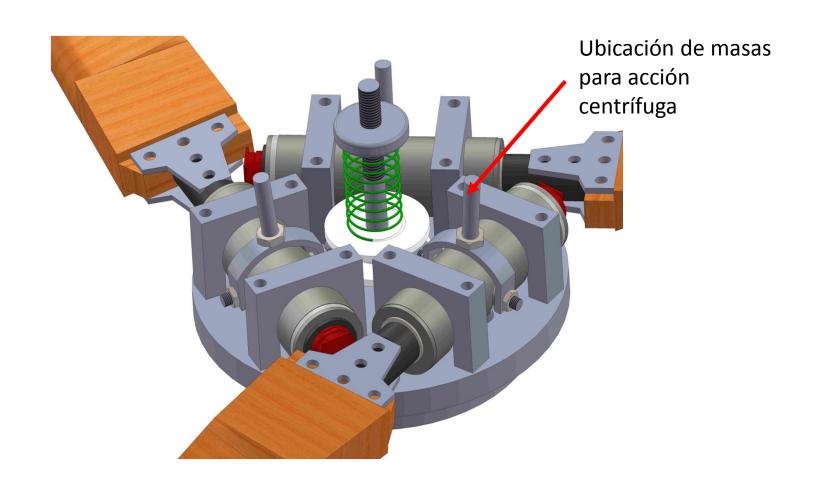
#### ■ Propuesta: Pitch control

• Modificar el paso de pala, por encima de velocidad de viento nominal, de manera de regular potencia en condiciones de menores cargas sobre el rotor

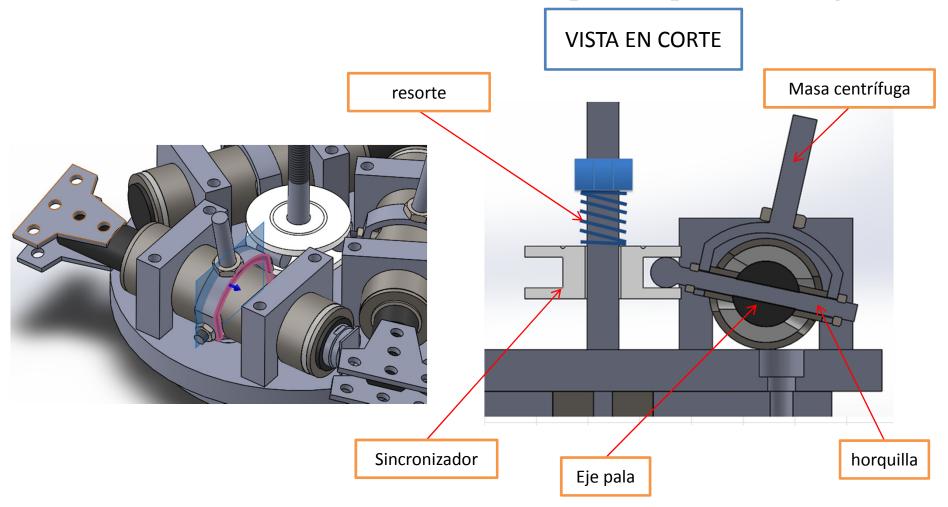


- Etapas previas (presentado en CES2014):
- Construcción de generador sincrónico a imanes permanentes
- Construcción de rotor aerodinámico
- Construcción sistema mecánico (paso fijo)
- Desarrollo Sistema eléctrico
- Ensamble y prueba de Aerogenerador

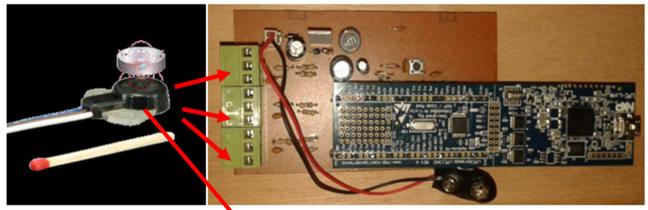
- **Etapa actual (1/2):**
- Desarrollo de sistema de control de paso de pala centrífugo

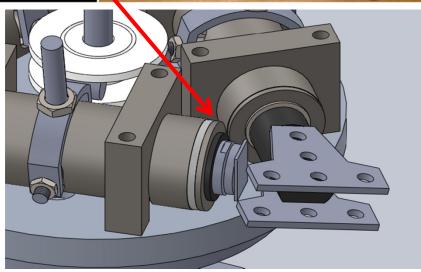


- **Etapa actual (2/2):**
- Desarrollo de sistema de control de paso de pala centrífugo

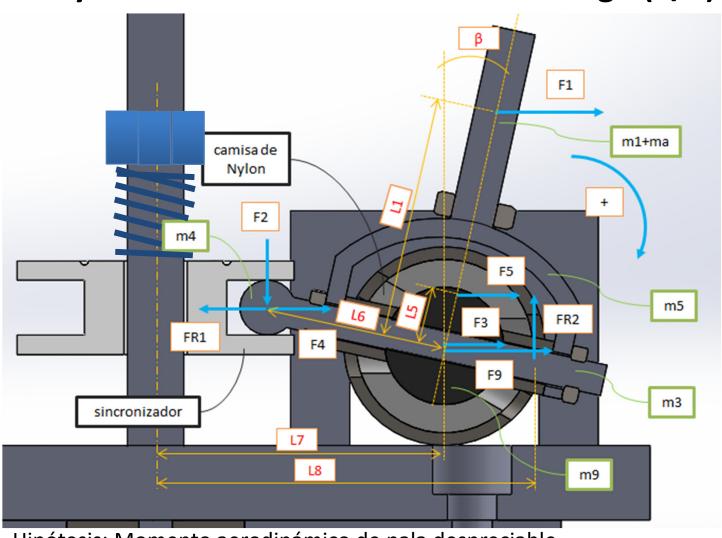


- Desarrollo de placa electrónica para adquisición de ángulo de paso de pala
  - Necesidad de medir inalámbricamente por giro del rotor:
  - LPCXpresso con la programación del microcontrolador de 32 bits LPC1769
  - Sensores magnéticos para adquisición de pitch (40mV/°)





Detalle y modelización del sistema centrífugo (1/2)



Hipótesis: Momento aerodinámico de pala despreciable

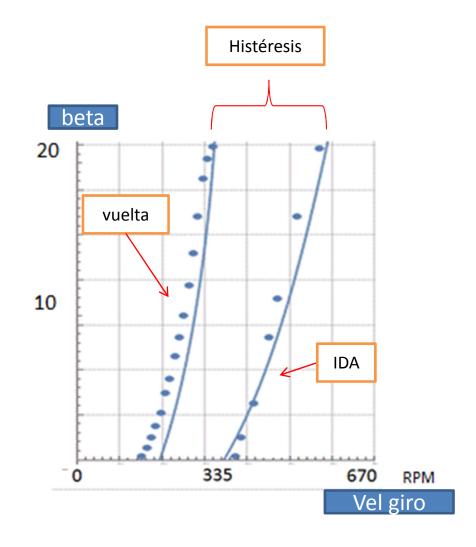
#### Detalle y modelización del sistema centrífugo (2/2)

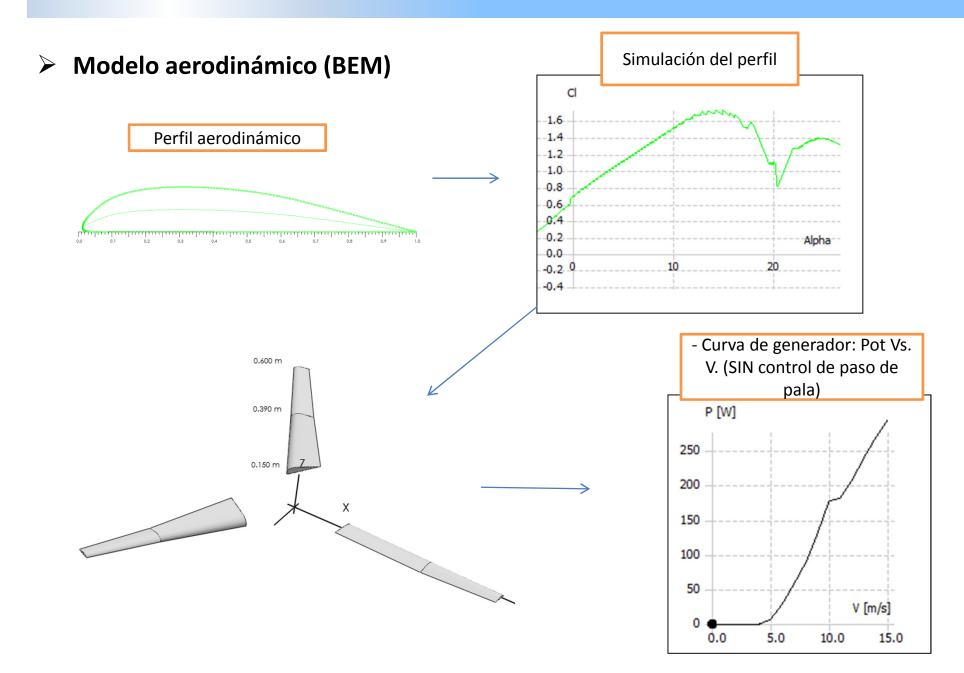
Se iteró con las siguientes variables:

- Masa para acción centrífuga
- Precompresión del resorte
- Fricción
- Constante elástica del resorte

- Teórico: curvas

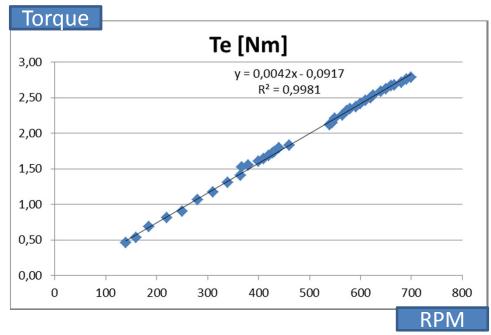
- Experimental: puntos





# Puesta a punto en banco de prueba y medición de variables eléctricas (constante de torque electromagnético) (Ke)





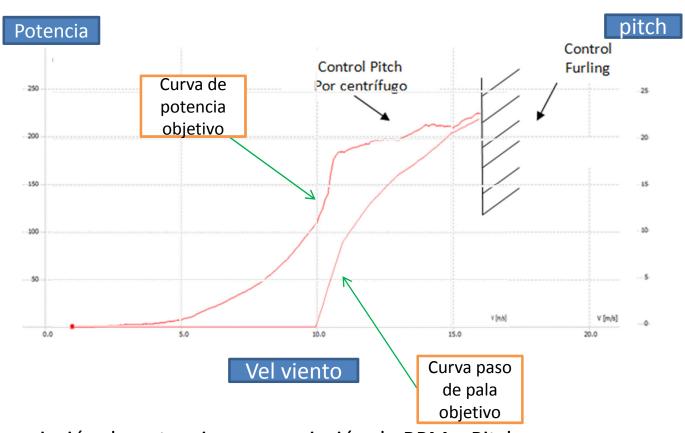
# Determinación de pitch por medio de modelado aerodinámico del sistema (estrategia de control)

$$P = P_i + \left(\frac{P_f - P_i}{V_f - V_i}\right) (V - V_i)$$

$$\omega_e = \sqrt{\frac{P}{K_e}}$$

$$C_p = \frac{2P}{\rho V^3 A}$$

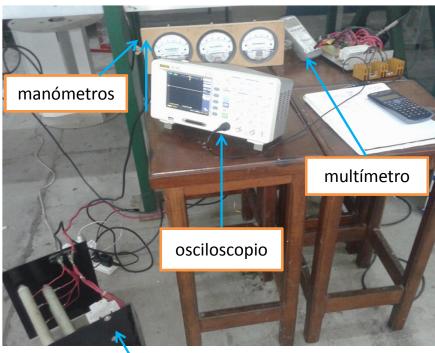
$$\lambda = \frac{\omega_e R}{v}$$



Necesidad de variación de potencia, para variación de RPM y Pitch

## Ensayo en túnel de viento (1/2)



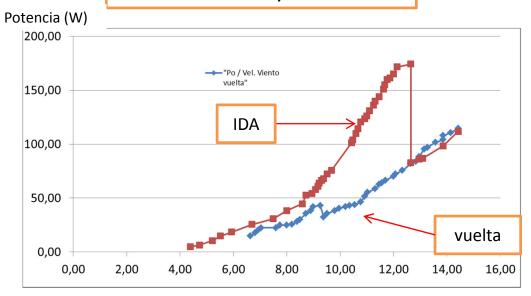


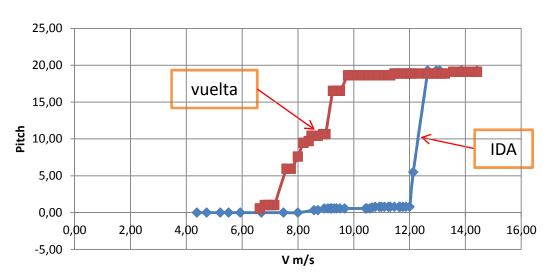
- Necesidad de invertir el túnel tamaño de generador

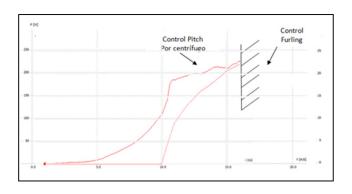
Banco de resistencias

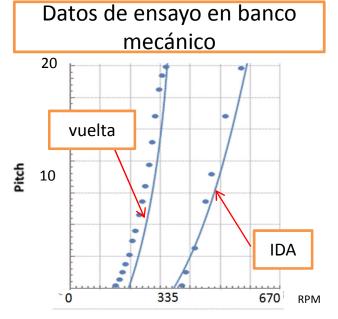
## Ensayo en túnel de viento (2/2)

Datos de ensayo en túnel









### > Conclusiones

- El objetivo de control de potencia en zona de flujo adherido se logró, pero se debe mejorar la dinámica del sistema para optimizar el desempeño energético.
- Excursión total del paso pala entre 680 y 700 RPM (rango muy corto, a mejorar)
- Curva de pitch vs. RPM lograda según previsto por modelo, pero no según objetivo (por dinámica natural del sistema)
- El modelo aerodinámico también se comprobó de manera satisfactoria con los datos experimentales.
- El modelo eléctrico se comprobó con los datos experimentales

### > Trabajos futuros

- Modelo dinámico teórico del sistema
- Optimización del sistema mecánico, menos roce e inercia
- Ensayo de ángulo de ataque de corriente en túnel
- Cambio del perfil de pala

# **Muchas Gracias**