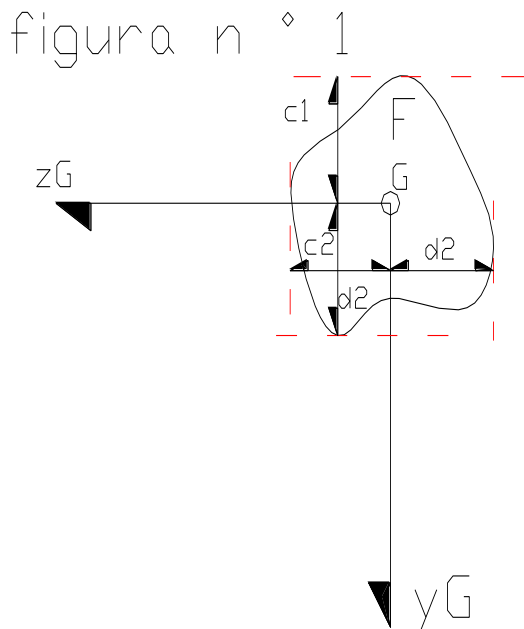


MÓDULO RESISTENTE AXIAL DE UNA SECCIÓN Y MÓDULO RESISTENTE POLAR

Módulo Resistente axial de una sección

Sea la sección **F** mostrada en la figura n ° 1, cuyos momentos de inercias respecto de ejes baricéntricos son J_{zG} y J_{yG} respectivamente, y cuyas distancias a las fibras extremas son c_1 y c_2 ; d_1 y d_2 ,



Definimos módulo resistente axial W_{zG} ; W_{yG} al cociente entre el momento de inercia respecto de un eje, generalmente baricéntrico J_{zG} ; J_{yG} de la sección y la distancia a la fibra más alejada c_1 ; c_2 y d_1 ; d_2 respectivamente.

$$(1) \left\{ \begin{array}{l} (a) \left\{ \begin{array}{l} W_{zG|c1} = \frac{J_{zG}}{c_1} \\ W_{zG|c2} = \frac{J_{zG}}{c_2} \end{array} \right. \\ (b) \left\{ \begin{array}{l} W_{yG|d1} = \frac{J_{yG}}{d_1} \\ W_{yG|d2} = \frac{J_{yG}}{d_2} \end{array} \right. \end{array} \right.$$

Atendiendo a esta definición, el módulo resistente de la sección es una magnitud fundamental para la determinación de las tensiones máximas en las piezas, y en consecuencia, decide sobre las dimensiones de la misma.

Como ejemplo, a continuación, determinaremos los módulos resistentes de algunas secciones.

1 °) Rectángulo de base b y altura h . Para el mismo, sabemos que los momentos de inercia baricéntricos son,

$$(2) \left\{ \begin{array}{l} J_{zG} = \frac{b \cdot h^3}{12} \\ J_{yG} = \frac{h \cdot b^3}{12} \end{array} \right.$$

Y las fibras más alejadas son $\frac{1}{2}h$ y $\frac{1}{2}b$ respectivamente, quedando los módulos resistentes respectivos,

$$(3) \left\{ \begin{array}{l} W_{zG} = \frac{\frac{b \cdot h^3}{12}}{\frac{1}{2}h} = \frac{b \cdot h^2}{6} \\ W_{yG} = \frac{\frac{h \cdot b^3}{12}}{\frac{1}{2}b} = \frac{h \cdot b^2}{6} \end{array} \right.$$

2 °) Triángulo de base b y altura h . El momento de inercia baricéntrico respecto del eje zG es,

$$(4) J_{zG} = \frac{b \cdot h^3}{36}$$

Mientras que las distancias a las fibras más alejadas superior e inferior son $\frac{2}{3}h$ y $\frac{1}{3}h$ respectivamente, por consiguiente los módulos resistentes superior e inferior son,

$$(5) \left\{ \begin{array}{l} W_{zG-1} = \frac{\frac{b \cdot h^3}{36}}{\frac{2}{3}h} = \frac{b \cdot h^2}{24} \\ W_{zG-2} = \frac{\frac{b \cdot h^3}{36}}{\frac{1}{3}h} = \frac{b \cdot h^2}{12} \end{array} \right.$$

3 °) Corona circular de radios interior y exterior r_1 y r_2 respectivamente. El momento de inercia respecto del eje baricéntrico es,

$$(6) J_{zG} = \frac{\pi}{4} (r_e^4 - r_i^4) = \frac{\pi}{64} (D_e^4 - D_i^4)$$

Y la fibra más alejada se encuentra a la distancia es $r_e = \frac{1}{2} D_e$, luego, el módulo resistente resulta,

$$(7) \left\{ \begin{array}{l} W_{zG} = \frac{\pi}{4} \frac{r_e^4 - r_i^4}{r_e} = \frac{\pi}{4} r_e^3 \left(1 - \frac{r_i^4}{r_e^4} \right) \\ W_{zG} = \frac{\pi}{64} \frac{D_e^4 - D_i^4}{\frac{1}{2} D_e} = \frac{\pi}{32} D_e^3 \left(1 - \frac{D_i^4}{D_e^4} \right) \end{array} \right.$$

En el caso que la sección sea maciza, $r_i = D_i = 0$, las expresiones (7) se transforman en,

$$(7') \left\{ \begin{array}{l} W_{zG} = \frac{\pi}{4} r_e^3 \\ W_{zG} = \frac{\pi}{32} D_e^3 \end{array} \right.$$

Apunte redactado por el ingeniero Fabián Pégola

Módulo resistente polar W_p

Definimos el módulo resistente polar W_p de una sección a la relación entre el momento de inercia polar J_p y la distancia desde el polo al punto más alejado de la sección.

$$(8) \quad W_p = \frac{J_p}{\rho_{\max}}$$

Por ejemplo, si consideramos el baricentro de la sección de la barra, para una corona circular de radio interior r_i , y exterior r_e , siendo la distancia al punto más alejado r_e , resulta,

$$(9) \quad \left\{ \begin{array}{l} W_p = \frac{\pi}{2} \frac{r_e^4 - r_i^4}{r_e} = \frac{\pi}{2} r_e^3 \left(1 - \frac{r_i^4}{r_e^4} \right) \\ W_p = \frac{\pi}{32} \frac{D_e^4 - D_i^4}{\frac{1}{2} D_e} = \frac{\pi}{16} D_e^3 \left(1 - \frac{D_i^4}{D_e^4} \right) \end{array} \right.$$

En el caso que la sección sea maciza de radio exterior r_e , las expresiones (9) se reducen a,

$$(9') \quad \left\{ \begin{array}{l} W_p = \frac{\pi}{2} \frac{r_e^4}{r_e} = \frac{\pi}{2} r_e^3 \\ W_p = \frac{\pi}{32} \frac{D_e^4}{\frac{1}{2} D_e} = \frac{\pi}{16} D_e^3 \end{array} \right.$$

Atendiendo a esta definición, el módulo resistente polar de la sección es una magnitud fundamental para la determinación de las tensiones máximas en las piezas, y en consecuencia, decide sobre las dimensiones de la misma.